



AUTODESK Vehicle Tracking Essentials

ระยะเวลาในการอบรม 1 วัน

รายละเอียดหลักสูตร

หลักสูตร "Vehicle Tracking Essentials" จะสอนการใช้งานโปรแกรม Autodesk Vehicle Tracking ตั้งแต่พื้นฐาน เพื่อใช้วิเคราะห์เส้นทางการเคลื่อนที่ของยานพาหนะ (Swept Path Analysis) ในงานออกแบบ Site Plan งานก่อสร้างงานจราจร และการตรวจสอบระยะปลอดภัยของรถประเภทต่าง ๆ ผ่านการทำงานร่วมกับ AutoCAD และ Civil 3D ผู้เรียนจะเข้าใจโครงสร้างของโปรแกรม การเลือกใช้ Vehicle Library การลากเส้นทางแบบ Drag/Steer การวิเคราะห์ระยะปะทะ และการ Export พลัสไฟล์เพื่อใช้ในเอกสารแบบ



- เรียนรู้โครงสร้างและ UI ของ Vehicle Tracking
- เรียนรู้การเลือกและจัดการ Vehicle Library
- เรียนรู้การวิเคราะห์เส้นทางแบบ Drag และ Steer
- เรียนรู้การตรวจสอบระยะปะทะและรัศมีโค้ง
- เรียนรู้การ Export พลัสไฟล์เป็น DWG/PDF

คุณสมบัติของผู้เข้าเรียน

- มีพื้นฐานการใช้งาน AutoCAD หรือ Civil 3D
- เข้าใจการอ่านแบบ Site Plan เบื้องต้น

สถานที่อบรม



Able Success Co., Ltd.

188/1108 Soi Romklao 52/1, Airlink Park 3rd Fl., Romklao Rd., Khlong Sam Prawet, Lat Krabang BKK. 10520



02-101-9244



02-101-9245



www.ablesuccess.co.th, www.ablesacademy.com



AUTODESK Vehicle Tracking Essentials

COURSE OUTLINE



บทที่ 1 Interface, Settings และการเตรียมไฟล์

- ทำความรู้จัก UI, Workspace, Toolbars และการทำงานร่วมกับ AutoCAD / Civil 3D
- การตั้งค่า Project Settings, Drawing Units และการกำหนดมาตราส่วน (Scale)
- การจัดการ Coordinate System และการจัดแนวพิกัดอ้างอิงก่อนการวิเคราะห์

บทที่ 2 Vehicle Library และการสร้าง Custom Vehicle

- การใช้งาน Vehicle Library การจำแนกประเภทรถตามมาตรฐานสากล (AASHTO, Austroads)
- การปรับแต่ง การสร้าง Custom Vehicle, การปรับขนาดตัวถัง และระยะฐานล้อ (Axle Spacing)
- การต่อพ่วง การเพิ่มระบบรถพ่วง (Trailers) และการกำหนดจุดหมุน (Kingpin/Coupling)
- การจัดเก็บ การบันทึกยานพาหนะที่สร้างขึ้นใหม่ลงในคลังข้อมูล (User Library)

บทที่ 3 การวิเคราะห์ Swept Path Analysis และทิศทางการขับเคลื่อน

- การจำลอง การลิ้วแบบ Drag (Interactive Drive) และแบบ Steer (Manual Drive)
- การใช้งาน คำสั่ง Follow Path (Guided Drive) เพื่อวิ่งตามแนวเส้นเส้นทางอ้างอิง
- การวิเคราะห์ การจำลองการขับเคลื่อนย้อนหลัง (Reversing) และการเข้าจอด (Parking Simulation)
- การควบคุม การตั้งค่าความเร็วรถ (Speed) และค่าแรงเสียดทาน (Friction/Superelevation)

บทที่ 4 การตรวจสอบระยะปะทะ และการจำลองแบบ 3 มิติ (3D Analysis)

- การตรวจ ระยะ Clearance และการใช้จุดปะทะแนวราบ (Horizontal Conflict)
- การวิเคราะห์ Vertical Clearance (3D Swept Path) ตรวจสอบความสูงใต้หลังคาและอุโมงค์
- การสร้าง Animation การเคลื่อนที่ของรถ และการบันทึกผลลัพธ์เป็นวิดีโอจำลอง
- การแสดงผล การปรับแต่งการแสดงผลสีเส้นทาง (Tracking Color) และแนวล้อ (Wheel Paths)

บทที่ 5 การออกรายงาน และ Workshop การประยุกต์ใช้งานจริง

- การสร้าง Path Report, การสร้างตารางข้อมูล และการทำ Turning Templates
- การ Export การส่งออกไฟล์ผลลัพธ์เป็น DWG, PDF และการตั้งค่าเลเยอร์ (Layers)
- Workshop 1 การวิเคราะห์พื้นที่ทางเข้า-ออก และพื้นที่ขนส่งสินค้า (Loading Dock)
- Workshop 2 การวิเคราะห์จุดกลับรถ (U-Turn) และวงเวียน (Roundabout) มัลติเลน



Able Success Co., Ltd.

188/1108 Soi Romklao 52/1, Airlink Park 3rd Fl., Romklao Rd., Khlong Sam Prawet, Lat Krabang BKK. 10520



02-101-9244



02-101-9245



www.ablesuccess.co.th, www.ablesacademy.com